



```

byte mon1 = 1;

// <<<<< Digital In and Outputs >>>>>
//byte GsmRxPin = 2; // P4 Pin2 ist fuer GSM festgelegt
//byte GsmTxPin = 3; // P5 Pin3 ist fuer GSM festgelegt
//byte ModemResetPin = 7; // P13 GSM Shield Reset
byte SosPin = 4; // P6 for connection of a SOS button which can be placed anywhere in the room
byte GsmYnPin = 5; // P11 for selecting GSM Shield
byte AlarmRelayPin = 6; // P12 AlarmRelay
byte ModemResetPin = 7; // P13 GSM Shield Reset
byte AlarmInpin = 8; // P14 Alarm Epi-Care1
byte ResetRelayPin = 9; // P15 Relay for resetting Epi-Care units [Relay zum Zuruecksetzen der beiden Epi-Care]
byte SpeakerPin = 10; // P16 Lautsprecher (Buzzer)
byte StopButtonPin = 11; // P17 Stopp-Taste
byte RedLedPin = 12; // P18 shows sensor activity, lights up when alarm is triggered [zeigt Sensoraktivitaet an, leuchtet stetig bei
Alarm]
byte GreenLedPin = 13; // P19 lights up at first sensor activity [Leuchtet bei der ersten Sensoraktivitaet auf]

// <<<<< Analog Inputs >>>>>
int Pot1Pin = A1; // P25 [Pot2] <TimerAlarm>
int Pot2Pin = A2; // P26 [Pot3] <Duration>
int Pot3Pin = A3; // P26 [Pot3] <SensThreshold> Sensitivity of Sensor
int Pot4Pin = A0; // P23 [Pot4] <Tel.No. selection>

byte Sens1Pin = A5; // P28 // Sensor connection
byte Sens2Pin = A4; // P27 // Sensor connection

byte ST = 0; // 0:Initial status 2:Sensor activated 1:Red/Green-LED reset 9:Alarm
byte LD = 0; // 0:RedLed=OFF GreenLed=OFF 1 to 5:RedLed=ON GreenLed=OFF 6...: RedLed=OFF GreenLed=ON
int BZ = 0; // for speaker control

unsigned long TimerStart; // Timer start time [Startzeit des Timers] TimerStart
float Duration; // [Pot2] Waiting phase during monitoring period [Wartephase innerhalb der Ueberwachung ]
unsigned long TimerEnd; // TimerStart + Duration [Ende der Wartezeit fuer die naechste Aktivitaet waehrend der
Aktivitaets-Registrierdauer]
unsigned long AlarmShreshold; // [Pot1] AlarmShreshold [Alarmschwelle ]
unsigned long TimerAlarm; // TimerAlarm = TimerStart + AlarmThreshold

int Sens1Val = 0; // sensor values [eingeliesene Sensorwerte]
int Sens1Threshold = 350; // [Pot3] determines at which threshold the counter should be increased

int vvv = 0; // general variable [allgemeine Variable]
int www = 0; // general variable [allgemeine Variable]

void setup() {
pinMode(GreenLedPin, OUTPUT);
pinMode(RedLedPin, OUTPUT);
pinMode(SpeakerPin, OUTPUT);
// pinMode(ModemResetPin, OUTPUT); // GSM-Reset
pinMode(AlarmRelayPin, OUTPUT); // Relay
digitalWrite(AlarmRelayPin, HIGH);
pinMode(AlarmInpin, INPUT); // Alarm von Epi-Care
pinMode(ResetRelayPin, OUTPUT); // ResetRelay to switch Epi-Care off and on again [ResetRelay zum Aus- und Wiedereinschalten des Epi-Care]
digitalWrite(ResetRelayPin, HIGH); // High, so that Epi-Care is supplied with 12V power
pinMode(StopButtonPin, INPUT);
pinMode(GsmYnPin, INPUT);
pinMode(SosPin, INPUT);
tone(SpeakerPin, 1500);
delay(200);
noTone(SpeakerPin);

Serial.begin(250000); // 115200
if (digitalRead(GsmYnPin) == HIGH) { // No GSM Shield when no Jumper [Ohne GSM Shield, wenn der Jumper nicht gesetzt ist]
GsmYn = 0;
}

if (GsmYn == 1) { // Only if GSM Shield is connected [Nur wenn ein GSM shield vorhanden ist]
// digitalWrite(ModemResetPin, LOW);
Serial.println("SMS Messages Sender");
boolean notConnected = true; // connection status [Verbindungsstatus]

while (notConnected)
{
if (gsmAccess.begin(PINNUMBER) == GSM_READY) {
notConnected = false;
}
}
}
}

```

```

}
else
{
  Serial.println("Not connected");
  tone(SpeakerPin, 3000, 1000);
  delay(1000);
}
}
Serial.println("GSM initialisiert");
tone(SpeakerPin, 100, 1000);
digitalWrite(RedLedPin, HIGH);
//SmsText = "Das Epidino wurde eingeschaltet"; // "The Epidino has been switched on";
//sendSMS();

vvv = analogRead(Pot4Pin);
www = 1;
if ( vvv < 50 ) { // tel#1
  tone(SpeakerPin, 500);
  delay(400); // warten
  noTone(SpeakerPin);
  if ( tel == 2 ) { //
    www = 2; // Es soll auch einen Ton fuer tel#2 geben
  }
  delay(400); // warten
}
if (( vvv > 200 && vvv < 350 ) || www == 2 ) { // tel#2
  tone(SpeakerPin, 600);
  delay(400); // warten
  noTone(SpeakerPin);
}
if (( vvv > 500 && vvv < 660 ) || www == 3 ) { // tel#3
  tone(SpeakerPin, 700);
  delay(400); // warten
  noTone(SpeakerPin);
}
if (( vvv > 800 ) || www == 4 ) { // tel#4
  tone(SpeakerPin, 800);
  delay(400); // warten
  noTone(SpeakerPin);
}
} // Ende wenn GsmYn = 1
else
{ // When GSM shield is not used
  tone(SpeakerPin, 800);
  delay(100); // warten
  noTone(SpeakerPin);
  tone(SpeakerPin, 500);
  delay(100); // warten
  noTone(SpeakerPin);
  tone(SpeakerPin, 800);
  delay(100); // warten
  noTone(SpeakerPin);
  tone(SpeakerPin, 500);
  delay(100); // warten
  noTone(SpeakerPin);
}
Reset();
}

void loop() {
  StopButton();
  AlarmIN();
  AlarmSOS();
  AlarmShreshold = analogRead(Pot1Pin) / 30 ; // .. 34s
  Duration = analogRead(Pot2Pin) / 200 ; // .. 5s
  Sens1Threshold = analogRead(Pot3Pin) ;

  if ( ST == 0 ) { // Initial status. Not active.
    digitalWrite(RedLedPin, LOW);
    digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
    LD = 0;
  }
  if ( ST < 9 ) {
    ReadSensor(); // No alarm triggered yet [Alarm noch nicht ausgelöst]
  }
}

```

```

if ( ST == 2 ) {          // Sensor activated [ Sensor ist aktiviert]
  digitalWrite(RedLedPin, HIGH);
  digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
  ++LD;
}
if ( LD == 50 ) {
  digitalWrite(RedLedPin, LOW);
  digitalWrite(GreenLedPin, HIGH);

  LD = 0;
  ST = 1;
}
if ( ST == 9 ) { // Alarm triggered [Alarm ausgeloeset] Alarm!
  if ( BZ < 5000 ) {
    digitalWrite(RedLedPin, HIGH);
    digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
  }

if ( GsmActive == 0 && RelayActive == 0 ) {      // Waiting loop for Stop Button [ Warteschleife fuer Stoptaste ]
  vvv = 0;
  while (vvv < AlarmDelay) { // Loop for Stop button [Warteschleife fuer Stopptaste]
    tone(SpeakerPin, 800); // Ton waehrend dem ein Fehlalarm gestoppt werden kann.
    StopButton();
    if ( ST == 0 ) {
      vvv = AlarmDelay; // Stop button is pressed [Stopptaste gedrueckt]
    }
    ++vvv;
  }
  noTone(SpeakerPin);
}

if ( ST == 9 ) { // If Stop Button was not pressed

  if ( GsmYn == 1 && GsmActive == 0 ) { // if GSM shield is used and no SMS was sent yet [GSM Shield, noch keine SMS geschickt]
    sendSMS();
  }
  if ( RelayActive == 0 ) { // if Alarm Relay is not activated yet [Alarm-Relais, noch nicht aktiviert]
    RelayOn();
  }
  ++BZ;
  if ( BZ == 5000 ) {
    digitalWrite(RedLedPin, LOW);
    digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
  }
  if ( BZ == 10000 ) {
    tone(SpeakerPin, 100, 40); // short beep to signal that an SMS has been sent out
    // digitalWrite(RedLedPin, HIGH);
    // digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
    BZ = 0;
  }
}
}
}

void ReadSensor() {
  Sens1Val = 0;
  vvv = analogRead(Sens1Pin);
  Sens1Val = abs(vvv);

  if ( mon1 == 1 ) {
    Monitor1();
  }

  if ( Sens1Val > Sens1Threshold ) {
    if ( ST == 0 ) { // First sensor activity
      TimerOn();
    }
    else // Innerhalb der WartePhase (not first sensor activity)
    {
      TimerEnd = millis() / 1000 + Duration; // new TimerEnd
      ST = 2; // ST=2 must be before TimerCheck() [ ST=2 muss vor TimerCheck() sein. ]
    }
  }
}
if ( ST == 2 || ST == 1 ) {
  TimerCheck();
}
}

```

```

void TimerOn() { // first sensor activation [bei der ersten Aktivierung des Sensors ]
  TimerStart = millis() / 1000; // store actual time [aktuelle Zeit abspeichern]
  TimerEnd = TimerStart + Duration; // First TimerEnd
  TimerAlarm = TimerStart + AlarmShreshold; // TimerAlarm

  ST = 2;

  digitalWrite(GreenLedPin, HIGH);
  digitalWrite(RedLedPin, LOW);
}

void TimerCheck() {
  if ( millis() / 1000 > TimerEnd ) { // If the Waiting Phase is over. [ Wenn die Wartephase abgelaufen ist, ]
    Reset(); // ST=0
  }
  if ( millis() / 1000 == TimerStart + AlarmShreshold - 2 * Duration) { // Warning [ Vorwarnung ]
    tone(SpeakerPin, 1000, 1);
  }
  if ( millis() / 1000 > TimerAlarm ) { // If the timer ran longer then the AlarmShreshold. [ Wenn der Timer ueber die AlarmShreshold
    gelaufen ist. ]
    Reset();
    ST = 9; // Alarm! Activity LED leuchtet stetig
    SmsText = "Name (Epidino)";
  }
}

void AlarmIN() {
  if ( digitalRead(AlarmINpin) == LOW ) { // Alarm by connected device like Epi-Care
    digitalWrite(GreenLedPin, HIGH);
    digitalWrite(RedLedPin, LOW);
    ST = 9; // Activity LED is lit steadily. [Aktivitaets-LED leuchtet stetig]
    SmsText = "Name (Epi-Care)";
  }
}

void AlarmSOS() {
  if ( digitalRead(SosPin) == LOW ) { // Alarm by SOS button
    digitalWrite(GreenLedPin, HIGH);
    digitalWrite(RedLedPin, LOW);
    ST = 9; // Activity LED is lit steadily. [Aktivitaets-LED leuchtet stetig]
    SmsText = "Name (SOS)";
  }
}

void StopButton() {
  if ( digitalRead(StopButtonPin) == LOW ) { // StopButton was pushed. [ Die Stopptaste wurde gedruickt. ]
    vvv = 0;
    if ( RelayActive == 1 || GsmActive == 1 ) {
      vvv = 1;
    }
    digitalWrite(ResetRelayPin, LOW); // Switch off Epi-Care unit
    Reset();
    delay(600); //200 zu wenig 500 ist ok
    digitalWrite(ResetRelayPin, HIGH);
    melodyStopp();
    delay(ResetPause); // wait to ovoid alarm triggered by the output signal of the Epi-Care unit
    // [Warten, um Alarmausloesung durch das Ausgangssignal vom Epi-Care zu verhindern.]
    tone(SpeakerPin, 100, 1000);
  }
}

void Reset() {
  digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
  digitalWrite(RedLedPin, LOW);
  ST = 0;
  BZ = 0;

  digitalWrite(AlarmRelayPin, HIGH); // Switch off alarm relay immediately [Das AlarmRelais sofort abschalten]
  GsmActive = 0; // GSM shield is not active [GSM Shield ist nicht aktiv]
  RelayActive = 0; // Alarm relay is not active [AlarmRelais ist nicht aktiv]
  // digitalWrite(ModemResetPin, LOW);
}

void sendSMS() {

```

```

digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
digitalWrite(RedLedPin, HIGH);
Serial.println("SENDING");
Serial.println("SMS an gewaehlte Tel#: ");
Serial.println("SENDING");
Serial.println();
Serial.print("Message:");
Serial.println(SmsText);
noTone(SpeakerPin);

vvv = analogRead(Pot4Pin); // 0 to 5 volts, digital value between 0 and 1023
/*
Ohne Zeitschaltuhr: Je nach Position von Pot4:
Position linke untere Ecke (GND): tel#1
Position linke obere Ecke: tel#2
Position rechte obere Ecke: tel#3
Position untere rechte Ecke: tel#4

Mit Zeitschaltuhr: Pot4 auf Position linke obere Ecke auf tel#2
Schaltuhr eingeschaltet = linke untere Ecke: tel#1
Schaltuhr ausgeschaltet = linke obere Ecke: tel#2

Wenn die Zeitschaltuhr das Relais eingeschaltet hat, wird tel#1 gewaehlt
Wenn tel = 2 ist, dann wird auch tel#2 gewaehlt, wenn Pot4 auf linke untere Ecke gestellt ist oder die Schaltuhr das Relais eingeschaltet hat.
*/

www = 1;
if ( vvv < 50 ) { // tel#1
  sms.beginSMS(tel1);
  SmsText = "tel#1"; // nur fuer testzwecke
  sms.print(SmsText);
  sms.endSMS();
  if ( tel == 2 ) { //
    www = 2; // Es soll auch tel#2 angerufen werden
  }
}
if (( vvv > 200 && vvv < 350 ) || www == 2 ) { // tel#2
  sms.beginSMS(tel2);
  SmsText = "tel#2"; // nur fuer testzwecke
  sms.print(SmsText);
  sms.endSMS();
}
if (( vvv > 500 && vvv < 660 ) || www == 3 ) { // tel#3
  sms.beginSMS(tel3);
  SmsText = "tel#3"; // nur fuer testzwecke
  sms.print(SmsText);
  sms.endSMS();
}
if (( vvv > 800 ) || www == 4 ) { // tel#4
  sms.beginSMS(tel4);
  SmsText = "tel#4"; // nur fuer testzwecke
  sms.print(SmsText);
  sms.endSMS();
}

delay(1);
Serial.println("\nCOMPLETE!\n");
GsmActive = 1;
}

void RelayOn() { // Activation of relay [Aktivieren des Relay] (ST = 9)
  digitalWrite(AlarmRelayPin, LOW); // Relay einschalten (Relay schaltet, wenn Minus)
  RelayActive = 1; // Relay is activated [AlarmRelais ist aktiviert]
}

void RelayOff() { // Deaktivieren des Relay nach einer vorgegebenen Zeit
  vvv = 0;
  while (vvv < RelayOnDuration) {
    StopButton();
    if ( ST == 0 ) {
      vvv = RelayOnDuration; // Wenn die StopButton gedrueckt wurde, Schleife sofort verlassen
    }
    tone(SpeakerPin, 1200);
    ++vvv;
  } // End of loop [Schleifenende]
}

```

```

digitalWrite(AlarmRelayPin, HIGH); // turn off relay [Relay abschalten (Relay schaltet, wenn Minus)]
RelayActive = 5; // AlarmRelais ist nach der vorgegebenen Zeit deaktiviert worden
noTone(SpeakerPin);
}

void melodyStopp() {
  if (vvv == 0) { // RelayActive = 0
    tone(SpeakerPin, 300);
    delay(800); // warten
    tone(SpeakerPin, 1000);
    delay(800); // warten
    noTone(SpeakerPin);
  }
  if (vvv == 1) { // RelayActive = 1
    tone(SpeakerPin, 1000);
    delay(1000); // warten
    noTone(SpeakerPin);
    vvv = 0;
  }
}
}

void Monitor1() {

```

```

  Serial.print("Vers. ");
  Serial.print(verNo);

  Serial.print("  TimerStart: ");
  Serial.print(TimerStart);

  Serial.print(" Time: ");
  vvv = millis() / 1000;
  Serial.print(vvv);

  Serial.print(" TimerEnd: ");
  Serial.print(TimerEnd);

  Serial.print(" AlarmShreshold: ");
  Serial.print(AlarmShreshold);

  Serial.print(" Duration: ");
  Serial.print(Duration);

  Serial.print(" Sens1Threshold: ");
  Serial.print(Sens1Threshold);

  Serial.print(" Sens1Val: ");
  Serial.println(Sens1Val);
}

```