

```

// <<<<<< EPIDINO >>>>>>>>>

char tel1[20] = "#####"; // Nachdienst
byte tel = 2; // 1: Nur tel1 waehlen 2: nach tel1 auch tel2 waehlen
char tel2[20] = "#####"; // Epi Handy
char tel3[20] = "#####"; // Nachdienst
char tel4[20] = "#####"; // Handy Eltern

String SmsText = "Epidino";

// +++ Version: Zur Anzeige auf dem Monitor
String verNo = "Epidino_V5_180121_1902";

// +++ Target3001! File: Epidino-V5 180120(2203).T3001

INFO: AVR ISP

/*
< ! > : Parameters to be changed [Mit < ! > sind die Stellen markiert, die geaendert werden koennen]

Connection for piezo sensor or Accelerometer [Anschlussmoeglichkeit von PiezoSensor und / oder Beschleunigungssensor ]
For Accelerometer sensor you need 5V supply to the sensor unit.
[ Bei Verwendung eines Beschleunigungssensors wird 5V Versorgung zur Snsoreinheit benoetigt.

Momentan werden nur parallel geschaltete Piezo - Elemente verwendet, da dieser Sensor einwandfrei arbeitet.

If no Sensor is connected, a plug with connection to ground is used.

Duration: Waiting time for the next sensor activity. [ Wartezeit fuer die naechste zu registrierende Sensoraktivitaet. ]
AlarmShreshold: After how many seconds sensor activity an alarm will be triggered. [ Nach wieviel Sekunden Aktivitaet der Alarm ausgelöst wird. ]

<<< GSM Shield and Relay output >>>
<<< GSM Shield >>>
Advantage: Easy to use. You can program it as you like. For example to send a SMS again if stop button was not pressed.
Disadvantage: The phone number must be in the code and can not be changed by others.
But you can add 3 phone numbers which can be selected by Pot4.

[Vorteil: Kompakt, einfach aufstecken und schon fertig. Es kann selbst so programmiert werden, wie man es wünscht. Zum Beispiel nach einer gewissen Zeit noch einmal wählen lassen, falls niemand gekommen ist (Stopp - Taste wurde nicht gedrückt)
Es kann ein Handy oder auch ein Festnetz - Telefon angerufen werden.
Nachteil: Soll ein anderes Telefon / Handy angerufen werden, so muss die Nummer hier im Code geändert und neu geflashed werden.
Es können aber 3 Telefonnummern programmiert werden, die mit Pot4 gewählt werden können.]
```

<<< Relay output>>>

Advantage: You can use any GSM dialler or just a buzzer which is connected via a cable to another room.

[ Vorteil: Es kann ein beliebiges GSM - Wahlgerät verwendet oder auch nur eine einfache Klingel angeschlossen werden.

Ein Epi - Care Gerät kann angeschlossen werden (z.B. Epi - Care free). Da bei Einschalten dieses Gerätes am Ausgang ein Impuls auftritt, muss verhindert werden, dass dieser einen Alarm auslöst (bei Einschalten des Epidinos und auch bei Stoppen eines Fehlalarms). Hierfür ist die "ResetPause": Nach Aus - und Wiedereinschalten des Relais (bei Drücken der Stopptaste) wird bis nach dem Ausgangsimpuls gewartet.

\*/

```

#include <GSM.h>
#define PINNUMBER ""

// Initialisation of the library [Initialisieren der Library]
GSM gsmAccess;
GSM_SMS sms;

// ---- GSM -----
byte GsmYn = 1; // 1:GSM Shield is used 0:GSM Shield is not used [ 1: Mit GSM Shield 0: Ohne GSM Shield ]
// GSM Y/N socket: If Jumper inserted, then GsmYn=1 If no Jumper: GsmYn=0

int AlarmDelay = 20000; // <!> Wait until the alarm is triggered [Wartezeit bis der Alarm ausgelöst wird]
int RelayOnDuration = 10000; // <!> How long the alarm relay should remain ON [Wie lange das AlarmRelais anbleiben soll]
byte RelayActive = 0; // Whether Relay is active or not [Ob Relay aktiv ist oder nicht] (0=Nicht aktiv 1=Aktiv)
byte GsmActive = 0; // 0:GSM shield is not active, 1:GSM shield is active [0:GSM ist nicht aktiv 1:aktiv]
int ResetPause = 4000; // 2000 <!> Wait after ResetRelay has resetted the Epi-Care unit to suppress output signal of Epi-Care
// [Wartezeit nach Zurücksetzen des Epi-Care]

// For monitoring 0=OFF 1=ON [ Monitor-Ausgabe wählen (nur für Programmierungszwecke)]
```

```

byte mon1 = 1;

// <<< Digital In and Outputs >>>
//byte GsmRxPin = 2;      // P4 Pin2 ist fuer GSM festgelegt
//byte GsmTxPin = 3;      // P5 Pin3 ist fuer GSM festgelegt
//byte ModemResetPin = 7; // P13 GSM Shield Reset
byte SosPin = 4;          // P6 for connection of a SOS button which can be placed anywhere in the room
byte GsmYnPin = 5;         // P11 for selecting GSM Shield
byte AlarmRelayPin = 6;   // P12 AlarmRelay
byte ModemResetPin = 7;   // P13 GSM Shield Reset
byte AlarmNpin = 8;       // P14 Alarm Epi-Care1
byte ResetRelayPin = 9;    // P15 Relay for resetting Epi-Care units [Relay zum Zuruecksetzen der beiden Epi-Care]
byte SpeakerPin = 10;     // P16 Lautsprecher (Buzzer)
byte StopButtonPin = 11;   // P17 Stopp-Taste
byte RedLedPin = 12;      // P18 shows sensor activity, lights up when alarm is triggered [zeigt Sensoraktivitaet an, leuchtet stetig bei
Alarm]
byte GreenLedPin = 13;    // P19 lights up at first sensor activity [Leuchtet bei der ersten Sensoraktivitaet auf]

// <<< Analog Inputs >>>
int Pot1Pin = A1; // P25 [Pot2] <TimerAlarm>
int Pot2Pin = A2; // P26 [Pot3] <Duration>
int Pot3Pin = A3; // P26 [Pot3] <SensThreshold> Sensitivity of Sensor
int Pot4Pin = A0; // P23 [Pot4] <Tel. No. selection>

byte Sens1Pin = A5; // P28 // Sensor connection
byte Sens2Pin = A4; // P27 // Sensor connection

byte ST = 0; // 0:Initial status 2:Sensor activated 1:Red/Green-LED reset 9:Alarm
byte LD = 0; // 0:RedLed=OFF GreenLed=OFF 1 to 5:RedLed=ON GreenLed=OFF 6...: RedLed=OFF GreenLed=ON
int BZ = 0; // for speaker control

unsigned long TimerStart; // Timer start time [Startzeit des Timers] TimerStart
float Duration; // [Pot2] Waiting phase during monitoring period [Wartephase innerhalb der Ueberwachung ]
unsigned long TimerEnd; // TimerStart + Duration [Ende der Wartezeit fuer die naechste Aktivitaet waehrend der
Aktivitaets-Registrierdauer]
unsigned long AlarmThreshold; // [Pot1] AlarmThreshold [Alarmschwellen ]
unsigned long TimerAlarm; // TimerAlarm = TimerStart + AlarmThreshold

int Sens1Val = 0; // sensor values [eingelesene Sensorwerte]
int Sens1Threshold = 350; // [Pot3] determines at which threshold the counter should be increased

int vvv = 0; // general variable [allgemeine Variable]
int www = 0; // general variable [allgemeine Variable]

void setup() {
pinMode(GreenLedPin, OUTPUT);
pinMode(RedLedPin, OUTPUT);
pinMode(SpeakerPin, OUTPUT);
//pinMode(ModemResetPin, OUTPUT); // GSM-Reset
pinMode(AlarmRelayPin, OUTPUT); // Relay
digitalWrite(AlarmRelayPin, HIGH);
pinMode(AlarmNpin, INPUT); // Alarm von Epi-Care
pinMode(ResetRelayPin, OUTPUT); // ResetRelay to switch Epi-Care off and on again [ResetRelay zum Aus- und Wiedereinschalten des Epi-Care]
digitalWrite(ResetRelayPin, HIGH); // High, so that Epi-Care is supplied with 12V power
pinMode(StopButtonPin, INPUT);
pinMode(GsmYnPin, INPUT);
pinMode(SosPin, INPUT);
tone(SpeakerPin, 1500);
delay(200);
noTone(SpeakerPin);

Serial.begin(250000); // 115200
if (digitalRead(GsmYnPin) == HIGH) { // No GSM Shield when no Jumper [Ohne GSM Shield, wenn der Jumper nicht gesetzt ist]
GsmYn = 0;
}

if (GsmYn == 1) { // Only if GSM Shield is connected [Nur wenn ein GSM shield vorhanden ist]
//digitalWrite(ModemResetPin, LOW);
Serial.println("SMS Messages Sender");
boolean notConnected = true; // connection status [Verbindungsstatus]

while (notConnected)
{
if (gsmAccess.begin(PINNUMBER) == GSM_READY) {
notConnected = false;
}
}
}

```

```

}
else
{
    Serial.println("Not connected");
    tone(SpeakerPin, 3000, 1000);
    delay(1000);
}
}

Serial.println("GSM initialisiert");
tone(SpeakerPin, 100, 1000);
digitalWrite(RedLedPin, HIGH);
//SmsText = "Das Epidino wurde eingeschaltet"; // "The Epidino has been switched on";
//sendSMS();

vvv = analogRead(Pot4Pin);
www = 1;
if ( vvv < 50 ) { // tel#1
    tone(SpeakerPin, 500);
    delay(400); // warten
    noTone(SpeakerPin);
    if ( tel == 2 ) { //
        www = 2; // Es soll auch einen Ton fuer tel#2 geben
    }
    delay(400); // warten
}
if (( vvv > 200 && vvv < 350 ) || www == 2 ) { // tel#2
    tone(SpeakerPin, 600);
    delay(400); // warten
    noTone(SpeakerPin);
}
if (( vvv > 500 && vvv < 660 ) || www == 3 ) { // tel#3
    tone(SpeakerPin, 700);
    delay(400); // warten
    noTone(SpeakerPin);
}
if (( vvv > 800 ) || www == 4 ) { // tel#4
    tone(SpeakerPin, 800);
    delay(400); // warten
    noTone(SpeakerPin);
}

} // Ende wenn GsmYn = 1
else
{ // When GSM shield is not used
    tone(SpeakerPin, 800);
    delay(100); // warten
    noTone(SpeakerPin);
    tone(SpeakerPin, 500);
    delay(100); // warten
    noTone(SpeakerPin);
    tone(SpeakerPin, 800);
    delay(100); // warten
    noTone(SpeakerPin);
    tone(SpeakerPin, 500);
    delay(100); // warten
    noTone(SpeakerPin);
}
Reset();
}

void loop() {
StopButton();
AlarmIN();
AlarmSOS();
AlarmShreshold = analogRead(Pot1Pin) / 30; // ..34s
Duration = analogRead(Pot2Pin) / 200; // ..5s
Sens1Threshold = analogRead(Pot3Pin);

if ( ST == 0 ) { // Initial status. Not active.
    digitalWrite(RedLedPin, LOW);
    digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
    LD = 0;
}
if ( ST < 9 ) {
    ReadSensor(); // No alarm triggered yet [Alarm noch nicht ausgelöst]
}
}

```

```

if ( ST == 2 ) { // Sensor activated [ Sensor ist aktiviert]
    digitalWrite(RedLedPin, HIGH);
    digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
    ++LD;
}
if ( LD == 50 ) {
    digitalWrite(RedLedPin, LOW);
    digitalWrite(GreenLedPin, HIGH);

    LD = 0;
    ST = 1;
}
if ( ST == 9 ) { // Alarm triggered [Alarm ausgelöst] Alarm!
    if ( BZ < 5000 ) {
        digitalWrite(RedLedPin, HIGH);
        digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
    }

    if ( GsmActive == 0 && RelayActive == 0 ) { // Waiting loop for Stop Button [ Warteschleife fuer Stoptaste ]
        vvv = 0;
        while (vvv < AlarmDelay) { // Loop for Stop button [Warteschleife fuer Stopptaste]
            tone(SpeakerPin, 800); // Ton waehrend dem ein Fehlalarm gestoppt werden kann.
            StopButton();
            if ( ST == 0 ) {
                vvv = AlarmDelay; // Stop button is pressed [Stopptaste gedrueckt]
            }
            ++VVV;
        }
        noTone(SpeakerPin);
    }
}

if ( ST == 9 ) { // If Stop Button was not pressed

    if ( GsmYn == 1 && GsmActive == 0 ) { // if GSM shield is used and no SMS was sent yet [GSM Shield, noch keine SMS geschickt]
        sendSMS();
    }
    if ( RelayActive == 0 ) { // if Alarm Relay is not activated yet [Alarm-Relais, noch nicht aktiviert]
        RelayOn();
    }
    ++BZ;
    if ( BZ == 5000 ) {
        digitalWrite(RedLedPin, LOW);
        digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
    }
    if ( BZ == 10000 ) {
        tone(SpeakerPin, 100, 40); // short beep to signal that an SMS has been sent out
        // digitalWrite(RedLedPin, HIGH);
        // digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
        BZ = 0;
    }
}
}
}

void ReadSensor() {
    Sens1Val = 0;
    vvv = analogRead(Sens1Pin);
    Sens1Val = abs(vvv);

    if ( mon1 == 1 ) {
        Monitor1();
    }

    if ( Sens1Val > Sens1Threshold ) {
        if ( ST == 0 ) { // First sensor activity
            TimerOn();
        }
        else // Innerhalb der WartePhase (not first sensor activity)
        {
            TimerEnd = millis() / 1000 + Duration; // new TimerEnd
            ST = 2; // ST=2 must be before TimerCheck() [ ST=2 muss vor TimerCheck() sein. ]
        }
    }
    if ( ST == 2 || ST == 1 ) {
        TimerCheck();
    }
}

```

```

void TimerOn() { // first sensor activation [bei der ersten Aktivierung des Sensors ]
    TimerStart = millis() / 1000; // store actual time [aktuelle Zeit abspeichern]
    TimerEnd = TimerStart + Duration; // First TimerEnd
    TimerAlarm = TimerStart + AlarmShreshold; // TimerAlarm

    ST = 2;

    digitalWrite(GreenLedPin, HIGH);
    digitalWrite(RedLedPin, LOW);
}

void TimerCheck() {
    if ( millis() / 1000 > TimerEnd ) { // If the Waiting Phase is over. [ Wenn die Wartephase abgelaufen ist, ]
        Reset(); // ST=0
    }
    if ( millis() / 1000 == TimerStart + AlarmShreshold - 2 * Duration ) { // Warning [ Vorwarnung ]
        tone(SpeakerPin, 1000, 1);
    }
    if ( millis() / 1000 > TimerAlarm ) { // If the timer ran longer then the AlarmShreshold. [ Wenn der Timer ueber die AlarmShreshold
gelaufen ist. ]
        Reset();
        ST = 9; // Alarm! Activity LED leuchtet stetig
        SmsText = "Name (Epidino)";
    }
}

void AlarmlN() {
    if ( digitalRead(AlarmlNpin) == LOW ) { // Alarm by connected device like Epi-Care
        digitalWrite(GreenLedPin, HIGH);
        digitalWrite(RedLedPin, LOW);
        ST = 9; // Activity LED is lit steadily. [Aktivitaets-LED leuchtet stetig]
        SmsText = "Name (Epi-Care)";
    }
}

void AlarmSOS() {
    if ( digitalRead(SosPin) == LOW ) { // Alarm by SOS button
        digitalWrite(GreenLedPin, HIGH);
        digitalWrite(RedLedPin, LOW);
        ST = 9; // Activity LED is lit steadily. [Aktivitaets-LED leuchtet stetig]
        SmsText = "Name (SOS)";
    }
}

void StopButton() {
    if ( digitalRead(StopButtonPin) == LOW ) { // StopButton was pushed. [ Die Stopptaste wurde gedrueckt. ]
        vvv = 0;
        if ( RelayActive == 1 || GsmActive == 1 ) {
            vvv = 1;
        }
        digitalWrite(ResetRelayPin, LOW); // Switch off Epi-Care unit
        Reset();
        delay(600); //200 zu wenig 500 ist ok
        digitalWrite(ResetRelayPin, HIGH);
        melodyStopp();
        delay(ResetPause); // wait to ovoid alarm triggered by the output signal of the Epi-Care unit
        // [Warten, um Alarmausloesung durch das Ausgangssignal vom Epi-Care zu verhindern. ]
        tone(SpeakerPin, 100, 1000);
    }
}

void Reset() {
    digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
    digitalWrite(RedLedPin, LOW);
    ST = 0;
    BZ = 0;

    digitalWrite(AlarmRelayPin, HIGH); // Switch off alarm relay immediately [Das AlarmRelais sofort abschalten]
    GsmActive = 0; // GSM shield is not active [GSM Shield ist nicht aktiv]
    RelayActive = 0; // Alarm relay is not active [AlarmRelais ist nicht aktiv]
    // digitalWrite(ModemResetPin, LOW);
}

void sendSMS() {
}

```

```

digitalWrite(GreenLedPin, LOW);
digitalWrite(RedLedPin, HIGH);
Serial.println("SENDING");
Serial.println("SMS an gewählte Tel#:");
Serial.println("SENDING");
Serial.println();
Serial.print("Message:");
Serial.println(SmsText);
noTone(SpeakerPin);

vvv = analogRead(Pot4Pin); // 0 to 5 volts, digital value between 0 and 1023
/*
Ohne Zeitschaltuhr: Je nach Position von Pot4:
Position linke untere Ecke (GND): tel#1
Position linke obere Ecke: tel#2
Position rechte obere Ecke: tel#3
Position untere rechte Ecke: tel#4

Mit Zeitschaltuhr: Pot4 auf Position linke obere Ecke auf tel#2
Schaltuhr eingeschaltet = linke untere Ecke: tel#1
Schaltuhr ausgeschaltet = linke obere Ecke: tel#2

Wenn die Zeitschaltuhr das Relais eingeschaltet hat, wird tel#1 gewählt
Wenn tel = 2 ist, dann wird auch tel#2 gewählt, wenn Pot4 auf linke untere Ecke gestellt ist oder die Schaltuhr das Relais eingeschaltet hat.
*/
www = 1;
if ( vvv < 50 ) { // tel#1
    sms.beginSMS.tel1);
    SmsText = "tel#1"; // nur fuer testzwecke
    sms.print(SmsText);
    sms.endSMS();
    if ( tel == 2 ) { //
        www = 2; // Es soll auch tel#2 angerufen werden
    }
}
if (( vvv > 200 && vvv < 350 ) || www == 2 ) { // tel#2
    sms.beginSMS.tel2);
    SmsText = "tel#2"; // nur fuer testzwecke
    sms.print(SmsText);
    sms.endSMS();
}
if (( vvv > 500 && vvv < 660 ) || www == 3 ) { // tel#3
    sms.beginSMS.tel3);
    SmsText = "tel#3"; // nur fuer testzwecke
    sms.print(SmsText);
    sms.endSMS();
}
if (( vvv > 800 ) || www == 4 ) { // tel#4
    sms.beginSMS.tel4);
    SmsText = "tel#4"; // nur fuer testzwecke
    sms.print(SmsText);
    sms.endSMS();
}

delay(1);
Serial.println("\nCOMPLETE!\n");
GsmActive = 1;
}

void RelayOn() { // Activation of relay [Aktivieren des Relay ] (ST = 9)
    digitalWrite(AlarmRelayPin, LOW); // Relay einschalten (Relay schaltet, wenn Minus)
    RelayActive = 1; // Relay is activated [AlarmRelais ist aktiviert]
}

void RelayOff() { // Deaktivieren des Relay nach einer vorgegebenen Zeit
    vvv = 0;
    while ( vvv < RelayOnDuration) {
        StopButton();
        if ( ST == 0 ) {
            vvv = RelayOnDuration; // Wenn die StopButton gedrückt wurde, Schleife sofort verlassen
        }
        tone(SpeakerPin, 1200);
        ++VVV;
    } // End of loop [Schleifenende]
}

```

```

digitalWrite(AlarmRelayPin, HIGH); // turn off relay [Relay abschalten (Relay schaltet, wenn Minus)]
RelayActive = 5; // AlarmRelais ist nach der vorgegebenen Zeit deaktiviert worden
noTone(SpeakerPin);
}

void melodyStopp() {
    if ( vvv == 0 ) { // RelayActive = 0
        tone(SpeakerPin, 300);
        delay(800); // warten
        tone(SpeakerPin, 1000);
        delay(800); // warten
        noTone(SpeakerPin);
    }
    if ( vvv == 1 ) { // RelayActive = 1
        tone(SpeakerPin, 1000);
        delay(1000); // warten
        noTone(SpeakerPin);
        vvv = 0;
    }
}

void Monitor1() {
    Serial.print("Vers.");
    Serial.print(verNo);

    Serial.print(" TimerStart:");
    Serial.print(TimerStart);

    Serial.print(" Time:");
    vvv = millis() / 1000;
    Serial.print(vvv);

    Serial.print(" TimerEnd:");
    Serial.print(TimerEnd);

    Serial.print(" AlarmShreshold:");
    Serial.print(AlarmShreshold);

    Serial.print(" Duration:");
    Serial.print(Duration);

    Serial.print(" Sens1Threshold:");
    Serial.print(Sens1Threshold);

    Serial.print(" Sens1Val:");
    Serial.println(Sens1Val);
}

```